

Modern Physics : Chapter 1

1.1 Review on classical physics. (Con.)

Part A: Mechanics

Total Energy $E = E_K + E_{Pot}$
 درغایب انرژی

Hamiltoni

$H = H_0 + H_I$

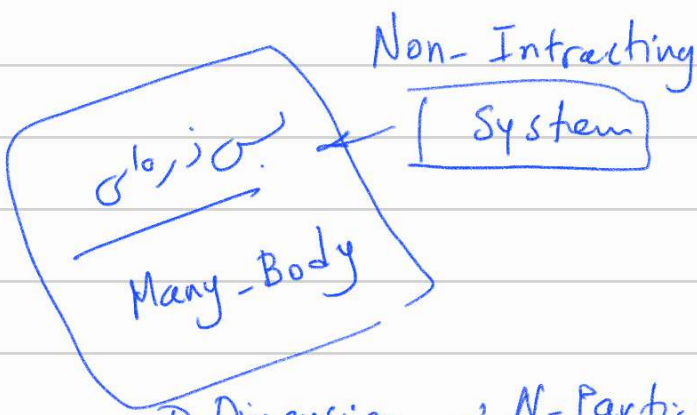
تکین برچسب

تکین آزاد سیستم
 تکین هامیلتونی (انرژی) که مربوط به آزاد سیستم
 Free Part (Ideal Part)
 بدون برچسب

$H_0 = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{|\vec{p}|^2}{2m}$

زده ایالات
 زده آزار

Kinetic Energy ← زده آزار تکین



تکین بدون برچسب

$H_I = 0$

D -Dimension N -Particles تکین ایالات تکین هامیلتونی

$$H = \sum_{i=1}^N H_0^{(i)} = \sum_{i=1}^N \frac{|\vec{p}_i|^2}{2m_i}$$

وټ
 $m_i = m_j$
 DN
 3N

$$\vec{p} = p_x \hat{i} + p_y \hat{j} + p_z \hat{k}$$

3-Moment

$$H_s = \sum_{i=1}^N \frac{p_i^2}{2m} = \frac{p_1^2 + p_2^2 + p_3^2}{2m} + \frac{p_4^2 + p_5^2 + p_6^2}{2m} + \dots$$

ذره N
 3 لږه پوښ
 په ځان کې واچول
 ټول واچول په 3 لږه

p_x
 p_y
 p_z

د لږه
 p_y
 p_z

Linear Momentum

$$\vec{p} = m\vec{v} \rightarrow \vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$

Angular Momentum

$$\vec{l} = \vec{r} \times \vec{p} \rightarrow \tau = \frac{d\vec{l}}{dt}$$

برای مکان نسبت به مرجع (مبدأ)

Conservation Laws

قوانین بقا

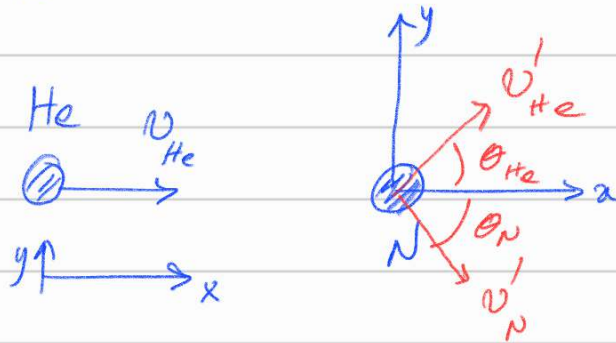
(A) Conservation of Energy (Isolated System)
 (Scalar)

(B) Conservation of Linear Momentum $\vec{F}_s = 0$
 $\frac{d\vec{p}}{dt} = 0 \rightarrow \vec{p} = \text{const}$ (Vector)

Example: 1.1 Analytical and Numerical approach for Collision phenomenon

Theoretical part:

نظري



$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{v}'_{He} = ? \\ v'_N = ? \end{array} \right.$$

, Elastic collision

$$\vec{F}_{ext} = 0 \Rightarrow \frac{d\vec{p}_{total}}{dt} = 0 \quad \vec{p}_{total} = cts$$

$$\vec{p}_{total}|_{initial} = \vec{p}_{total}|_{final}$$

$$\vec{p}_{int} = \vec{p}_{ini}^{He} + \vec{p}_{ini}^N$$

$$\vec{p}_{final} = \vec{p}_{final}^{He} + \vec{p}_{final}^N$$

$$\left\{ \begin{array}{l} p_{ini}^{(x)} = p_{fin}^{(x)} \rightarrow p_{ini}^{(x)} = m v_{He} \\ p_{ini}^{(y)} = p_{fin}^{(y)} \rightarrow p_{ini}^{(y)} = 0 \end{array} \right.$$

Lab. Frame

$$p_{final}^{(x)} = m_{He} v_{He}^x \cos \theta_{He} + m_N v_N^x \cos \theta_N = m_{He} v_{He}^x$$

$$p_{final}^{(y)} = m_{He} v_{He}^y \sin \theta_{He} + m_N v_N^y \sin \theta_N = 0$$

$$\begin{cases}
 v'_N \cos \theta_N = 3.6 \times 10^5 \text{ m/s} \\
 v'_N \sin \theta_N = -3.36 \times 10^5 \text{ m/s} \\
 v'_N = \sqrt{(v'_N \cos \theta_N)^2 + (v'_N \sin \theta_N)^2} \\
 \theta_N = \tan^{-1} \frac{v'_N \sin \theta_N}{v'_N \cos \theta_N} = -42.48^\circ
 \end{cases}$$

Simulation

رابطه های سینماتیکی

- * ① Conservation of Energy
- * ② Conservation of Linear Momentum

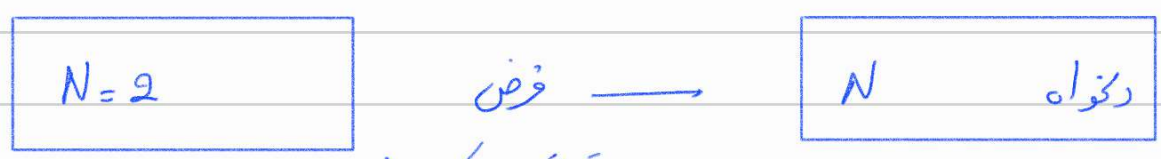
⊗ الگوریتم انجام این سیمولیشن (رابطه های سینماتیکی مولکولی)

مفاهیم مختلف در این زمینه باید یاد شود

Molecular Dynamics

$$\langle H \rangle = \bar{E} = U \dots \text{ و } C_v = \left. \frac{\partial \langle H \rangle}{\partial T} \right|_v$$

$\langle H \rangle$ متوسط انرژی
 \bar{E} متوسط انرژی
 U انرژی داخلی
 C_v ظرفیت گرمایی در حجم ثابت



$H = H_0 + H_2$
~~باید~~

$$\underbrace{\frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2}_{\text{قبل از برخورد}} = \underbrace{\frac{1}{2} m_1 v_1'^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2'^2}_{\text{بعد از برخورد}} \quad \boxed{m_1 = m_2}$$

فرض

بر فرض یک ذرات
 رابطه مسدود بر سوال می آید
 مسدود هر فرد

$$v_1^2 + v_2^2 = v_1'^2 + v_2'^2$$

$$\vec{F}_{\text{external}} = 0 \Rightarrow \frac{d\vec{P}}{dt} = 0$$

$$\vec{p} = c \vec{t}$$

ثابت حرکت

$$m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 = m_1 \vec{v}_1' + m_2 \vec{v}_2'$$

$$m_1 = m_2 \quad \text{فرض}$$

$$\vec{v}_1 + \vec{v}_2 = \vec{v}_1' + \vec{v}_2'$$

عبارت بر خورد
 قبل از برخورد

$$\vec{v}_1 - \vec{v}_1' = \vec{v}_2' - \vec{v}_2$$

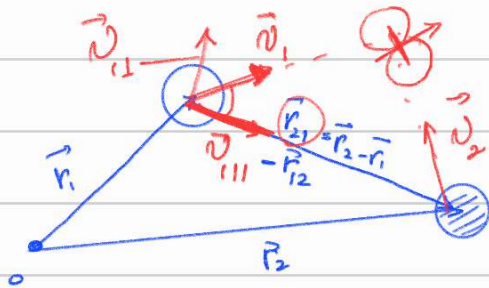
توییت

$$\Delta \vec{v}_1 \equiv \vec{v}_1' - \vec{v}_1$$

$$\Delta \vec{v}_2 \equiv \vec{v}_2' - \vec{v}_2$$

$$\left. \begin{aligned} -\Delta \vec{v}_1 &= \Delta \vec{v}_2 \\ \Delta \vec{v}_1 &= -\Delta \vec{v}_2 \end{aligned} \right\} \Leftrightarrow$$

نمودهای داخلی که ذرات در هنگام برخورد در آنجا خط موازی برخورد



$$|r_{12}| = |r_{21}| = r$$

$$\vec{v}_1 = \vec{v}_{1||} + \vec{v}_{1\perp}$$

$$\vec{v}_{1||} = \frac{(\vec{v}_1 \cdot \hat{r}_{12})}{|\hat{r}_{12}|} \hat{r}_{12}$$

$$\vec{v}_{2||} = \frac{(\vec{v}_2 \cdot \hat{r}_{12})}{|\hat{r}_{12}|} \hat{r}_{12}$$

عبارت برخورد

$$\left. \begin{aligned} v_{1||}' &= v_{2||} \\ v_{2||}' &= v_{1||} \end{aligned} \right\}$$

$$m_1 = m_2$$

برای برخورد موازی
 قبل از برخورد
 بعد از برخورد موازی
 بعد از برخورد

$$v'_{1L} = v_{1L} \rightarrow \text{در راستای محور هم تراز می باشد}$$

$$v'_{2L} = v_{2L}$$

$$\vec{v}'_1 = \vec{v}'_{1||} + \vec{v}'_{1\perp} = \vec{v}_{2||} + \vec{v}'_{1\perp}$$

$$= v_{2||} + \vec{v}_{1,||} + \vec{v}_{1,\perp} + v_{1L}$$

$$\vec{v}'_1 = ((\vec{v}_2 - \vec{v}_1) \cdot \hat{a}_2) \hat{a}_2 + \vec{v}_1$$

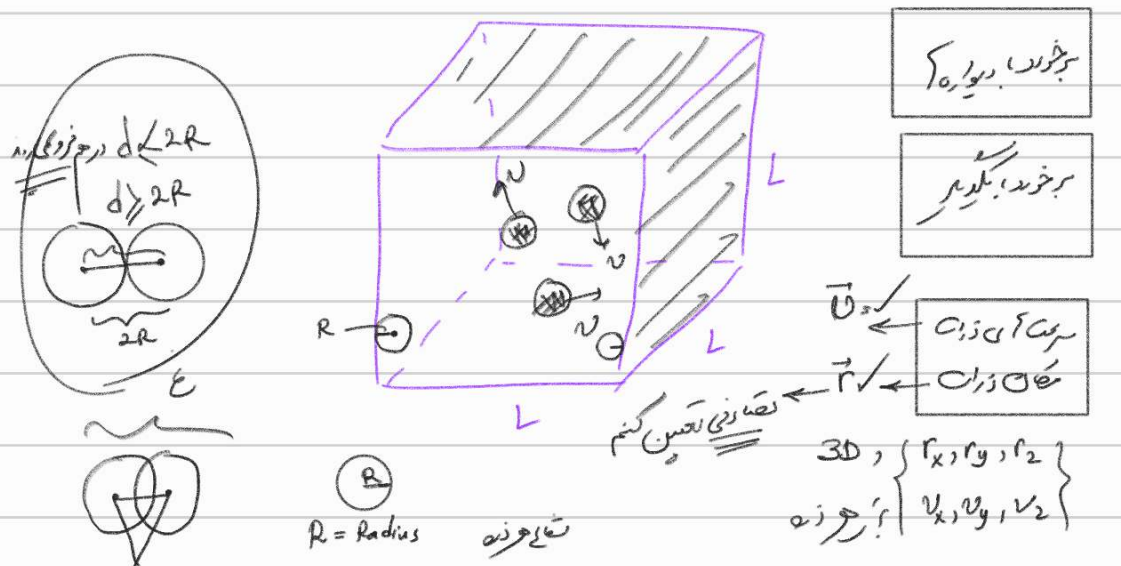
$$\vec{v}'_1 = \Delta \vec{v}_1 + \vec{v}_1$$

$$\vec{v}'_2 = -\Delta \vec{v}_1 + \vec{v}_2$$

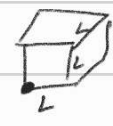
سه متغیر بردار که نام از دست
بعد از برخورد از این رابطه می آید

Main Algorithm

معماری



① Assigning Random Location for N-Particles



موقعیت این جرمه

$$\left\{ \begin{array}{l} R \leq x \leq L-R \\ R \leq y \leq L-R \\ R \leq z \leq L-R \end{array} \right\}$$

مکان اولیه

Non-overlapping Location

مکان اولیه ذرات

$$\text{old } \left\{ \begin{array}{l} x \in [R, L-2R] \text{ in } (L/2R) \\ y \in [R, L-2R] \text{ in } (L/2R) \\ z \in \dots \end{array} \right.$$

② Assigning Velocity $\vec{v} = (v_x, v_y, v_z)$

سرعت اولیه ← شتاب اولیه
 $p(\vec{v}) = \text{Maxwell-Boltzmann Distribution}$

$$= \frac{1}{(2\pi)^{3/2} \left(\frac{k_B T}{m}\right)^{3/2}} e^{-\frac{m\vec{v}^2}{2k_B T}}$$

تابع توزیع سرعت

تابع توزیع تند

اضلاع $\vec{v} + d\vec{v}$ حجم dV

$P(s) \sim v^2 p(\vec{v})$
 Speed

Box-Muller Algorithm

$$\begin{cases} v_x = \sqrt{-2 \ln(1 - \xi_1)} \cos 2\pi \xi_2 \\ v_y = \sqrt{-2 \ln(1 - \xi_1)} \sin 2\pi \xi_2 \\ v_z = \sqrt{-2 \ln(1 - \xi_3)} \cos 2\pi \xi_4 \end{cases}$$

$\frac{1}{\sqrt{m}} = \left(\frac{k_B T}{m}\right)^{1/2}$

$\xi_1, \xi_2, \xi_3, \xi_4$

Call Random Number

$(0, 1)$

تابع توزیع کند

~~0, 1.0000~~

عدد تصادفی ξ در بازه $[0, 1]$ با استفاده از کامپیوتر تولید می‌شود

سرعت x از $x_0 + vt$

$x = x_0 + vt$

$\xi \in [0, 1]$ تابع توزیع کند

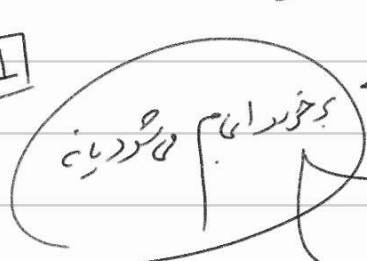
③

$\vec{r}_{New} = \vec{r}_{old} + \vec{v}_{old} \Delta t$

$\vec{r} = \vec{r} + \vec{v} \Delta t$

$\Delta t = 0.1$

$\Delta t = 1$



دیواره

سرعت

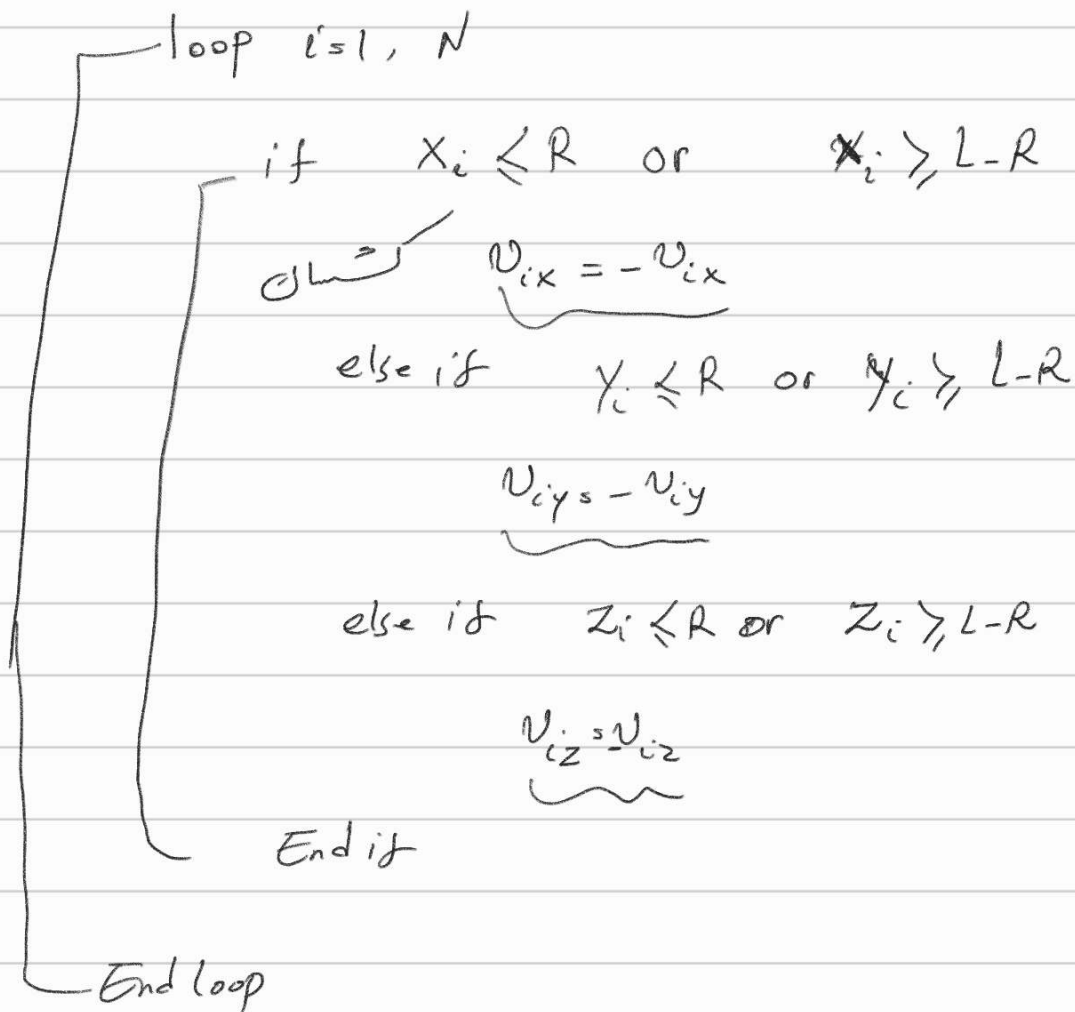
④

Call Wall Collision Subroutine

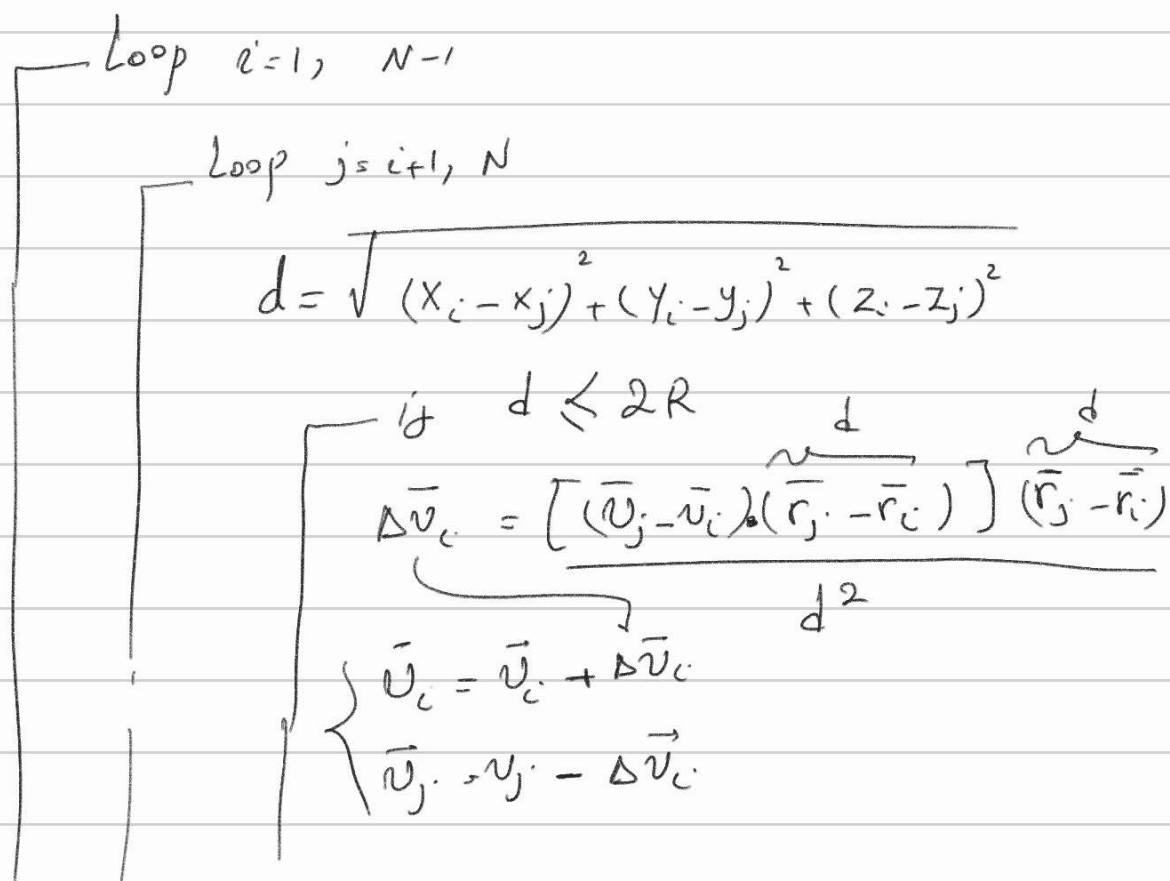
تجزیه

Call Pair Collision Subroutine

⑤ Subroutine Wall Collision



Subroutine Pair Collision



\hookrightarrow Endif
 End loop
 End loop

Part B: Electromagnetism

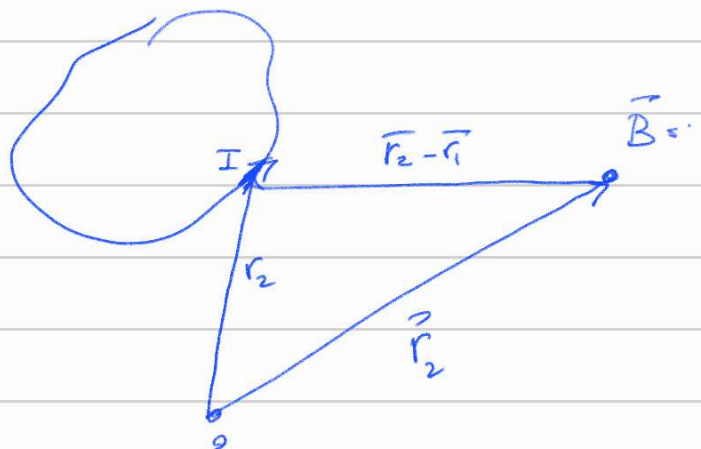
$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2}$$

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r_{12}^2}$$

$\vec{U} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r}$

 (Note: Arabic text "تأثير الجهد" is written above the equation)

magnetic field.



$$\vec{B}_I(r_2) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\Omega} \frac{\vec{J}(\vec{r}) \times (\vec{r}_1 - \vec{r}_2)}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3} d\Omega$$

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{B}_{em}$$

$$|\vec{\tau}| = I A$$

Electromagnetic Spectrum

1.7

$$\begin{cases}
 \mathcal{H}(\vec{q}, \vec{p}) = \frac{\vec{p}^2}{2m} \\
 \mathcal{H}(q, p) = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2} m \omega^2 q^2
 \end{cases}$$

$\uparrow \quad \uparrow$
 Classical Hamiltonian Quantum Hamiltonian

$$\text{Partition Function: } Z = \int e^{-\beta \mathcal{H}} \dots$$

طوبه مقادير و مقادير بس، سار خواص استخراج نمود.

$$\boxed{E = \langle \mathcal{H} \rangle}$$

$$\begin{matrix}
 L(q, \dot{q}) \\
 \times \quad \dot{x} \\
 r, v \rightarrow (r, p)
 \end{matrix}
 \quad
 \left\{
 \begin{array}{l}
 \mathcal{H}(r, p) \\
 L(r, \dot{r})
 \end{array}
 \right\}
 \begin{array}{l}
 \text{دائره جبر} \\
 \text{الطاقة}
 \end{array}$$

$$\mathcal{H}(q, p) = \dot{q} p - L(q, \dot{q})$$

Legendre Transform

(Page 87
Greiner
Thermodynamics
and Stat)

به صورت عینه ← عکس از بساز یک نمودار

$$L = \int d^d x \mathcal{L}(\phi, \partial \phi, \dots)$$

\leftarrow Field Theory

Euler-Lagrange Equas → معادلات حرکت

Part c: Kinetic theory of Matter

